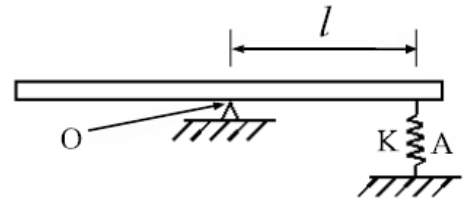


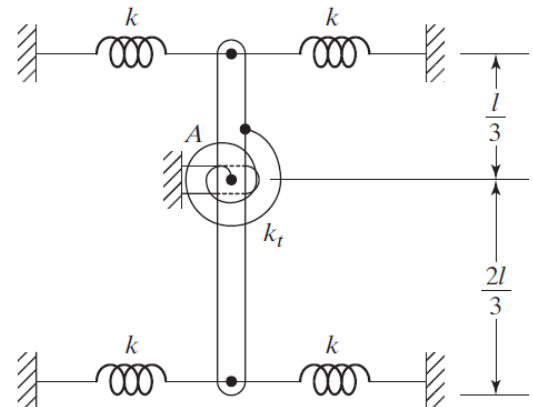
NOME:

1ª QUESTÃO (2,0)

Para se medir o momento de inércia de um sólido realiza-se o experimento esquematizado na figura ao lado. O sólido é preso sobre a estrutura de massa desprezível de forma que gire em torno da articulação no ponto O. Em seguida, o conjunto é posto a vibrar, e o período de vibração T é medido. Determine o momento de inércia do sólido (em relação à O) em função de K , l e T .

**2ª QUESTÃO (1,5)**

Uma haste alongada de massa uniforme m com comprimento l é articulada no ponto A e está ligada a quatro molas de rigidez k e uma mola rotacional com rigidez k_r , conforme mostrado na figura abaixo. Encontre a frequência natural do sistema, considerando que a haste descreve apenas pequenas rotações, e g a aceleração da gravidade.

**3ª QUESTÃO (2,5)**

Desloca-se o bloco mostrado na figura, posicionando-o 20mm abaixo de seu ponto de equilíbrio, quando, então, é solto. Depois de oito ciclos o deslocamento máximo do bloco é 12mm.

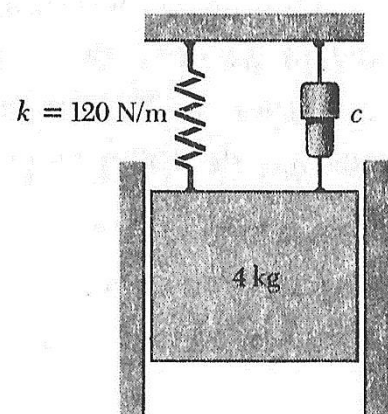
Determinar:

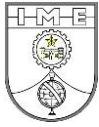
- a taxa de amortecimento;
- o valor do coeficiente do amortecimento viscoso;
- o amortecimento crítico;
- o período fundamental amortecido;
- a equação do movimento.

Dado:

$$\ln 5 = 1,6$$

$$\ln 3 = 1,1$$



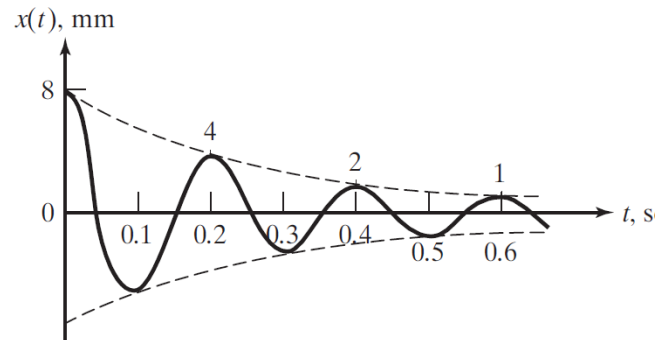


NOME:

4ª QUESTÃO (2,0)

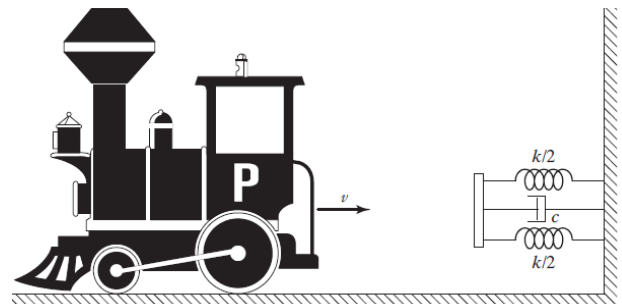
Para o gráfico de vibração de um sistema de 1 GL com 50 kg de massa, determine:

- a taxa de amortecimento;
- a frequência natural amortecida (em Hz);
- a frequência natural não-amortecida (em Hz);
- a rigidez do sistema.

**5ª QUESTÃO (2,0)**

Uma locomotiva de massa de 2.000 kg viajando a uma velocidade $v = 10$ m/s é parada no final da linha por um sistema de amortecedor e mola, conforme mostrado na figura ao lado. Se a rigidez da mola é $k = 80$ N/mm e a constante de amortecimento é $c = 20$ N.s/mm, determine:

- o tempo necessário para a locomotiva mudar o sentido do movimento;
- o valor máximo do encurtamento sofrido pela mola na parada.

**FORMULÁRIO**

Vibração livre amortecida:

$$x(t) = \rho e^{-\xi \omega t} \cos(\omega_D t + \phi)$$

$$\rho = \left[x(0)^2 + \left(\frac{\dot{x}(0) + x(0)\xi\omega}{\omega_D} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}} \quad \phi = -\arctan\left(\frac{\dot{x}(0) + x(0)\xi\omega}{\omega_D x(0)} \right) \quad \omega_D = \omega \sqrt{1 - \xi^2} \quad \omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Para os casos em que $x(t) = \rho e^{-\xi \omega t} \sin(\omega_D t)$, tem-se $x_{m\acute{a}x}$ quando $\sin(\omega_D t) = \sqrt{1 - \xi^2}$

$$\delta = \frac{1}{m} \ln\left(\frac{x_n}{x_{n+m}} \right) \quad \xi = \frac{\delta}{\sqrt{(2\pi)^2 + \delta^2}} \approx \frac{\delta}{2\pi} \quad \xi = \frac{c}{2m\omega}$$